

Numerik

SS 2009

Lösungsvorschlag zu Übungsblatt 4

Aufgabe 1: (Rücktransformation von Eigenvektoren)

Die symmetrische Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ wurde durch $n - 2$ Householder-Transformationen in Tridiagonalgestalt C überführt, d.h.

$$C = H_{n-2} \cdot \dots \cdot H_1 A H_1 \cdot \dots \cdot H_{n-2}$$

$$H_i := I - \chi_i u_i u_i^T, \quad \chi_i = \frac{2}{u_i^T u_i} \neq 0,$$

$$u_i = (0, \dots, 0, u_{i+1,i}, \dots, u_{ni})^T, \quad i = 1, \dots, n - 2.$$

z sei ein Eigenvektor der Tridiagonalmatrix C zum Eigenwert λ_k .

Man formuliere einen *effizienten* Algorithmus, der zu gegebenen Größen z, χ_i, u_i für $i = 1, \dots, n - 2$ den Eigenvektor y von A zum Eigenwert λ_k berechnet.

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 1:

Ist z ein Eigenvektor der durch $n - 2$ Householdertransformationen erzeugten Tridiagonalmatrix C zum Eigenwert λ_k , dann bedeutet das

$$Cz = H_{n-2} \cdot \dots \cdot H_1 A H_1 \cdot \dots \cdot H_{n-2} z = \lambda_k z$$

$$\Rightarrow A \underbrace{H_1 \cdot \dots \cdot H_{n-2} z}_{=: y} = \lambda_k \underbrace{H_1 \cdot \dots \cdot H_{n-2} z}_{=: y}$$

d.h. $y = H_1 \cdot \dots \cdot H_{n-2} z$ ist Eigenvektor von A zum Eigenwert λ_k , denn die Matrizen A und C haben dieselben Eigenwerte.

Algorithmisch ergäbe sich für die Berechnung des Eigenvektors der Ablauf

für $i = n - 2, n - 3, \dots, 2, 1$

$$z := H_i z$$

$$y := z$$

wobei alle Matrizen H_1, \dots, H_{n-2} gespeichert werden müssten, wenn man den Eigenvektor y aus z gewinnen will.

Es bedeutet aber jedes Produkt $H_i \cdot z$ ausgeschrieben

$$H_i \cdot z = (I - \chi_i u_i u_i^T) z = z - u_i \cdot \chi_i u_i^T z.$$

Nun sind die $u_i = (0, \dots, 0, u_{i+1,i}, \dots, u_{ni})^T$ nur in den Komponenten $j = i + 1, \dots, n$ ungleich Null. Daher besteht das Skalarprodukt $u_i^T z$ nur aus der Summe über die letzten $n - i$ Einzelprodukte der beiden Vektorkomponenten. Es sei

$$\alpha := \chi_i \cdot \sum_{j=i+1}^n u_{ji} z_j.$$

Weil sich auch nur die letzten $n - i$ Komponenten des Vektors z bei Addition mit $-(\chi_i u_i^T z) u_i$ ändern, erhalten wir den Algorithmus

für $i = n - 2, n - 3, \dots, 2, 1$

$$\alpha := \chi_i \cdot \sum_{j=i+1}^n u_{ji} z_j$$

für $j = i + 1, \dots, n$

$$z_j := z_j - \alpha u_{ji}$$

$y := z$

Da i abwärts zählt, hat man erst im $n - 2$ -ten Schritt jede Komponente des Eigenvektors y von A . Mit dem zweiten Algorithmus braucht man statt $n - 2$ Householdermatrizen nur eine untere Dreiecksmatrix $U = (u_{ij})$ zu speichern mit den Vektoren u_i als Spalten und den Werten χ_i zum Beispiel als Diagonalelementen.

Aufgabe 2: (Eigenwertabschätzungen)

Es sei A eine diagonalisierbare $n \times n$ -Matrix, d.h. es existiert eine reguläre Matrix T mit

$$T^{-1}AT = \text{diag}(\lambda_i) =: D,$$

wobei λ_i die (nicht notwendig verschiedenen) Eigenwerte von A sind. F sei eine $n \times n$ -Matrix, die die Störungen der Matrix A beschreibt.

a) Zeigen Sie: Ist λ ein Eigenwert der gestörten Matrix $(A + F)$, so gilt die Abschätzung

$$\min_i |\lambda - \lambda_i| \leq \kappa_2(T) \|F\|_2,$$

wobei $\kappa_2(T)$ die Konditionszahl obiger Transformationsmatrix T in der $\|\cdot\|_2$ -Norm ist.

b) Wie vereinfacht bzw. verändert sich die Abschätzung in a), falls A hermitesch ist?

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 2:

a) Sei λ Eigenwert zu $(A + F) \Rightarrow \exists$ Eigenvektor $x \neq 0 : (A + F)x = \lambda x \Leftrightarrow (\lambda I - A)x = Fx$, wobei I die Einheitsmatrix sei.

1. Fall: Ist λ auch Eigenwert von A , so ist $\min_i |\lambda - \lambda_i| = 0$ und die Abschätzung trivial.

2. Fall: Ist λ kein Eigenwert von A , dann gilt

$$\begin{aligned} (\lambda I - A)x &= Fx \Leftrightarrow (\lambda I - A)TT^{-1}x = FTT^{-1}x \\ \Leftrightarrow (T^{-1}(\lambda I - A)T)T^{-1}x &= (T^{-1}FT)T^{-1}x \\ \Leftrightarrow \text{diag}(\lambda - \lambda_i)(T^{-1}x) &= (T^{-1}FT)(T^{-1}x). \end{aligned}$$

Da λ kein Eigenwert von A ist die Matrix $\text{diag}(\lambda - \lambda_i)$ nicht singulär, d.h. es existiert $\text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1} \Rightarrow$

$$T^{-1}x = \text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1}(T^{-1}FT)T^{-1}x.$$

Nun ist die $\|\cdot\|_2$ -Norm submultiplikativ, d.h. es gilt

$$\begin{aligned} \|T^{-1}x\|_2 &\leq \|\text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1}\|_2 \|T^{-1}FT\|_2 \|T^{-1}x\|_2 \\ \Leftrightarrow 1 &\leq \|\text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1}\|_2 \|T^{-1}FT\|_2. \quad (*) \end{aligned}$$

Die Matrix $\text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1}$ ist symmetrisch und hat die Eigenwerte $\frac{1}{\lambda - \lambda_i}$, damit gilt für die $\|\cdot\|_2$ -Norm dieser Matrix:

$$\begin{aligned} \max_i \frac{1}{|\lambda - \lambda_i|} &= \|\text{diag}(\lambda - \lambda_i)^{-1}\|_2 \stackrel{(*)}{\geq} \frac{1}{\|T^{-1}FT\|_2} \\ \Leftrightarrow \min_i |\lambda - \lambda_i| &\leq \|T^{-1}FT\|_2 \leq \|T^{-1}\|_2 \|F\|_2 \|T\|_2 = \kappa_2(T) \|F\|_2. \end{aligned}$$

b) Ist A hermitesch, so ist T unitär wählbar, d.h. $\kappa_2(T) = 1$. Damit gilt:

$$\min_i |\lambda - \lambda_i| \leq \|F\|_2.$$

Fazit: Der absolute Fehler zwischen den Eigenwerten der originalen Matrix A und denen der gestörten Matrix $(A + F)$ ist im wesentlichen durch die $\|\cdot\|_2$ -Norm der Störung F und der $\|\cdot\|_2$ -Kondition der Transformationsmatrix T beschränkt.